

# 1 Privire de ansamblu

## Experiment de identificare (continuare)



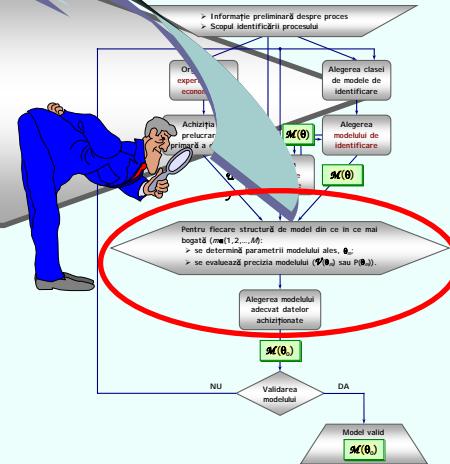
Pentru fiecare structură de model din ce în ce mai bogată ( $m \in \{1, 2, \dots, M\}$ ):

- se determină parametrii modelului ales,  $\theta_m$ ;
- se evaluatează precizia modelului ( $\mathcal{V}(\theta_m)$  sau  $P(\theta_m)$ ).

indicele structural al modelului (parametric)

$$m = n\theta$$

Alegerea modelului adecvat datelor achiziționate



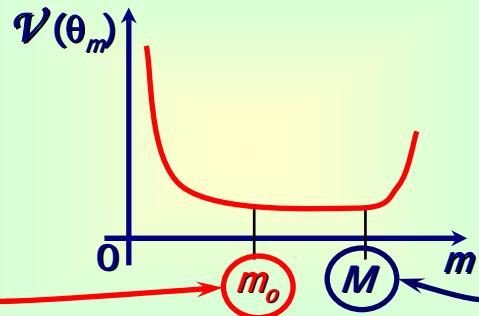
↳ Acesta constituie **nucleul experimentului de identificare**.

### Teste (criterii) de adecvanță

#### Exemplu

- Modele de identificare de același tip, dar de diferite structuri sunt mai întâi **determinate** și apoi **comparate** între ele, **din punctul de vedere al preciziei**, în vederea alegerii celui **adecvat**.

#### Testul de adecvanță bazat pe criteriul aplatizării preciziei



indicele structural optimal

↳ Datorită **Principiului parsimoniei**, modelul adecvat **nu are** în mod **necesar** structura cea mai complexă, aşa cum indică testul de adecvanță.

indicele structural maximal

# 1 Privire de ansamblu

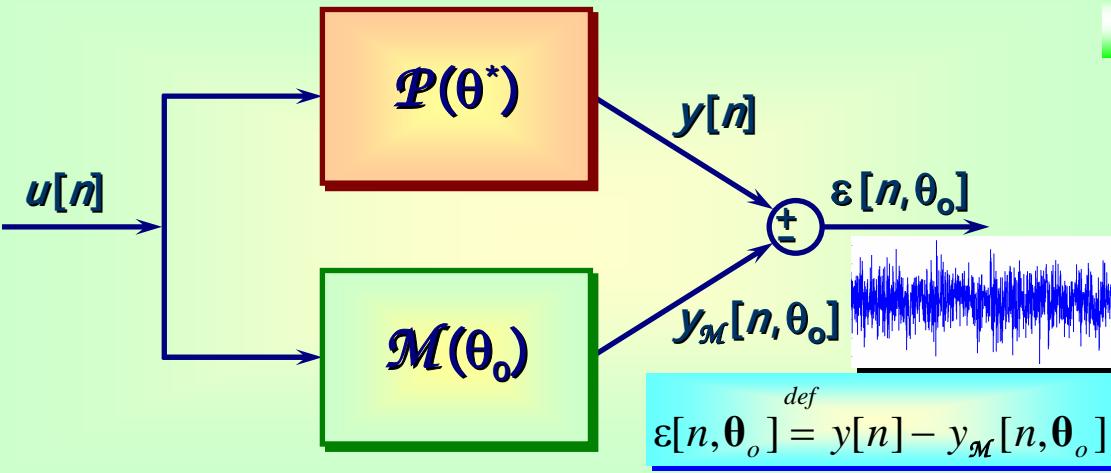
## Experiment de identificare (continuare)

Numai modelele de identificare adevărate și valide pot fi returnate după desfășurarea experimentului de identificare.



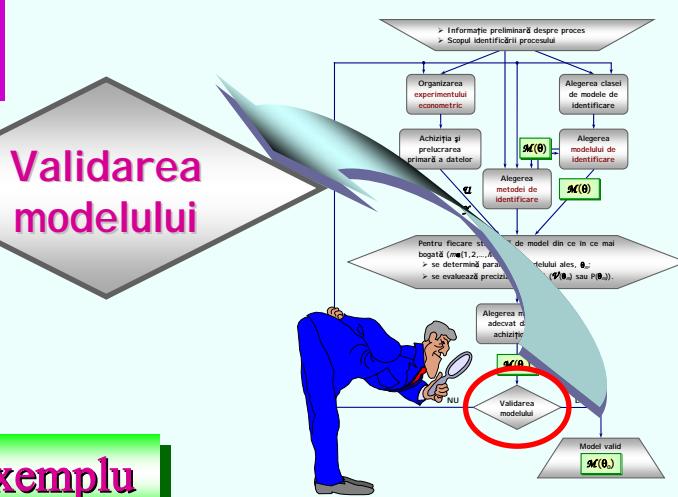
### Validarea unui model de identificare?

Operație care constă în **testarea funcționării modelului comparativ cu cea a procesului**, atunci cînd se inițiază o nouă sesiune de stimulare a ambelor entități cu aceeași intrare.



### Extrem de important

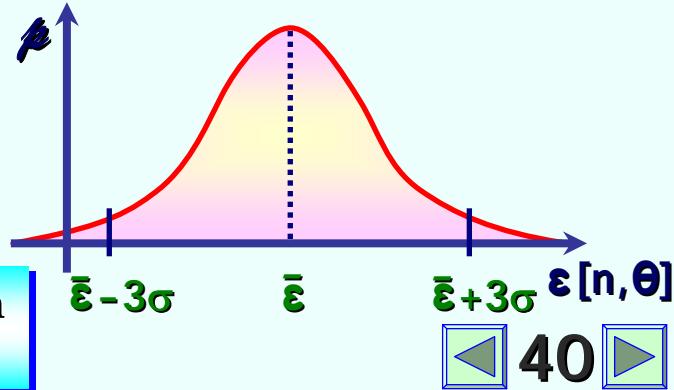
Validarea unui model de identificare trebuie să se efectueze pe un **alt set de date** decît cel utilizat pentru determinarea modelului.



### Exemplu

#### Testul de albire din cazul utilizării MCMMMP

Eroarea dintre proces și model trebuie să aibă caracteristicile unui **zgomot alb normal distribuit** (Gaussian).



# 1 Privire de ansamblu

Exemplu

## Identificarea unei aeroterme



- Principala caracteristică a unei aeroterme: **capacitatea de a păstra temperatura constantă a aerului ventilat la ieșire, în pofida temperaturii aerului absorbit.**
- Aceasta se realizează cu un **sistem de compensare a temperaturii** bazat pe o **bucă simplă de reglare**.

### Problemă

Identificarea aerotermei în buclă deschisă, în vederea proiectării regulatorului care să asigure **rejectia perturbațiilor și menținerea temperaturii în jurul unei valori dorite.**

Perturbații?



Curenți de aer de diferite temperaturi.

## Desfășurarea experimentului de identificare

### ① Precizarea informațiilor preliminare

Aeroterma

Schema funcțională

pagina următoare

Sistem electro-mecanic, ale cărui ecuații de funcționare bazate pe legile dinamicii, electricității și termodinamicii conduc la concluzia că ordinul maxim al modelului de identificare este 2 .

# 1 Privire de ansamblu

Exemplu

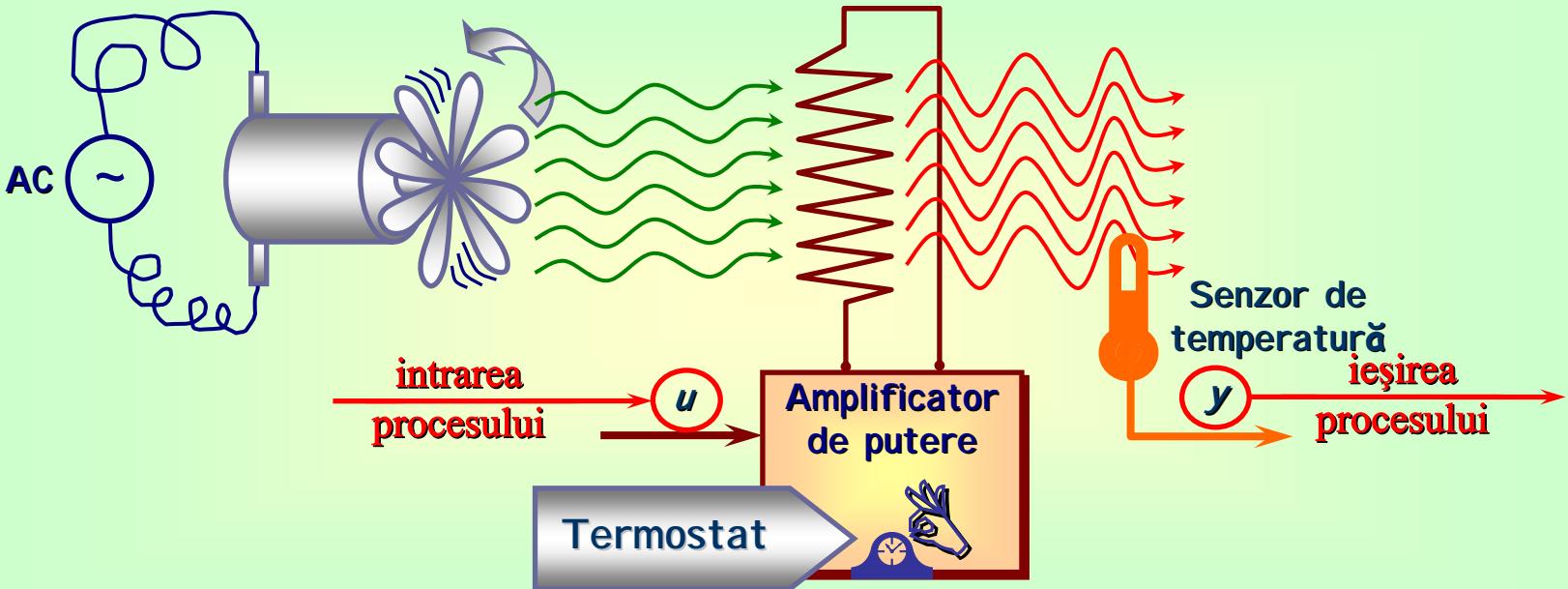
Identificarea unei aeroterme (continuare)

Desfășurarea experimentului de identificare (continuare)

① Precizarea informațiilor preliminare (continuare)



Schema funcțională a aerotermei



- Aerul rece este ventilat către o rezistență electrică alimentată prin intermediul unui amplificator de putere, care poate varia tensiunea și/sau intensitatea curentului electric ce o traversează. Temperatura aerului暖 este măsurată prin intermediul unui senzor.
- Pe circuitul de la intrare la ieșire există 4 componente ale procesului: **amplificatorul de putere, rezistența electrică, fluxul de aer暖 și senzorul de temperatură**.
- Procesul este **neliniar**, dar **liniarizabil în jurul fiecărei temperaturi din plaja admisibilă** pe care o poate asigura rezistența electrică (având o putere maximă).

# 1 Privire de ansamblu

Exemplu

Identificarea unei aeroterme (continuare)



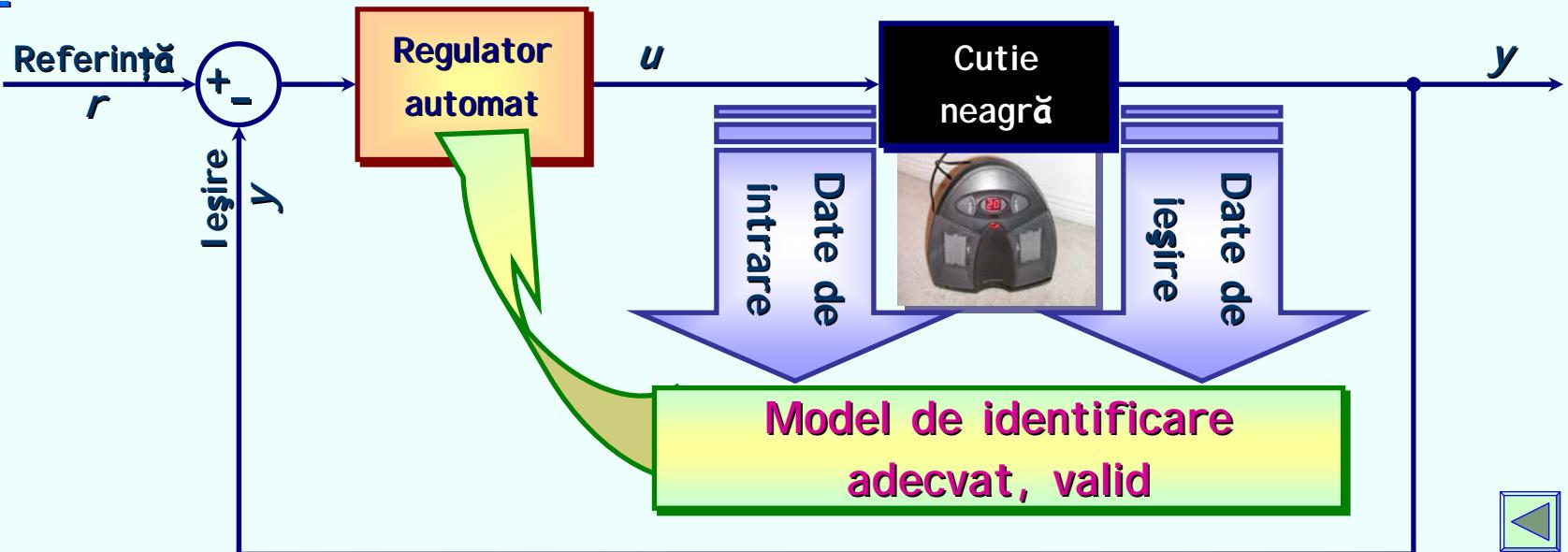
Desfășurarea experimentului de identificare (continuare)

① Precizarea informațiilor preliminare (continuare)

- Procesul poate fi considerat ca având un **tip mediu de variație**, deoarece **timpul de stabilizare** a unei temperaturi fixate este de circa **2s**.
- Se poate considera că **parametrii procesului sunt constanti**.
- Aeroterma poate fi comandată cu o gamă largă de semnale de intrare, inclusiv de **persistență ridicată**, dar cu **amplitudinea limitată de capacitatea amplificatorului de putere**.
- **Perturbația** provine de la **fluxul de aer rece**, care poate avea atât temperatură cât și debit variabile.

Scopul  
identificării

Determinarea unui model matematic necesar proiectării unui regulator automat care să asigure atât o bună reacție a perturbațiilor, cât și menținerea temperaturii fluxului de aer cald în jurul unei valori precizate prin intermediul termostatului.



# 1 Privire de ansamblu

Exemplu

Identificarea unei aeroterme (continuare)

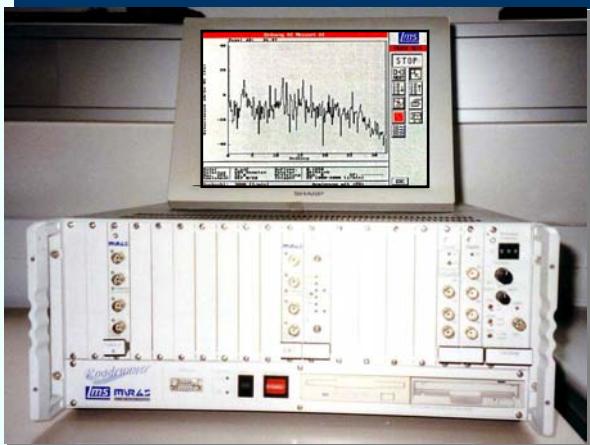


Desfășurarea experimentului de identificare (continuare)

② Stimularea procesului și achiziția datelor

- Frecvența de tăiere a filtrului analogic:  $F_c = 50 \text{ [Hz]}$
- Frecvența de eșantionare:  $F_s = 100 \text{ [Hz]}$
- Timpul mort normalizat:  $nk = 10$
- Se renunță pre-filtrarea digitală, deoarece SNR este suficient de mare.
- Colectarea datelor se poate realiza fie cu o placă de achiziție de uz general, fie cu un sistem de achiziție dedicat.

LMS Roadrunner (Belgia)



Capabilități principale

- ➔ pre-filtrarea datelor
- ➔ cuantificarea datelor pe 12 biți (numărul maxim de biți: 32)
- ➔ achiziție de date simultană pe cel puțin 2 canale (dispune de 4 canale cu extensie la 16 canale)
- ➔ plajă largă de frecvențe de eșantionare (între 1 Hz și 100 kHz)
- ➔ compatibilitate cu un mare număr de senzori
- ➔ posibilitatea de a trasa spectre și chiar spectrogramme (spectre varibile în decursul timpului)

- Semnalul de stimул (de persistență ridicată): **Pseudo-Aleator (Binar) (SPA(B))**.
- Dimensiunea orizontului de măsură:  $N = 2^{10} = 1024$

# 1 Privire de ansamblu

Exemplu

Identificarea unei aeroterme (continuare)

Desfășurarea experimentului de identificare (continuare)

③ Alegerea clasei de modele și a modelului specific

Clasa de  
modele  
**ARMAX**  
[na,nb,bc]

$$A(q^{-1})y[n] = \underbrace{B(q^{-1})u[n]}_{X} + \underbrace{C(q^{-1})e[n]}_{MA} \quad \forall n \in \mathbb{N}$$

Auto-Regresiv   Control   Medie  
eXogen   Alunecătoare

$q^{-1}$

Operatorul de întârziere cu un pas.

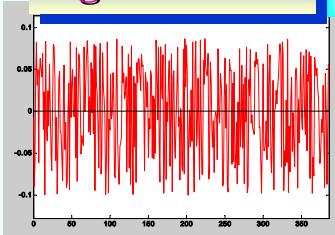
$$(q^{-1}f)[n] = f[n-1] \quad \forall n \in \mathbb{Z}$$

Polinoame

$$\begin{aligned} A(q^{-1}) &= 1 + a_1q^{-1} + \dots + a_{na}q^{-na} \\ B(q^{-1}) &= b_1q^{-nk} + \dots + b_{nb}q^{1-nk-nb} \\ C(q^{-1}) &= 1 + c_1q^{-1} + \dots + c_{nc}q^{-nc} \end{aligned}$$

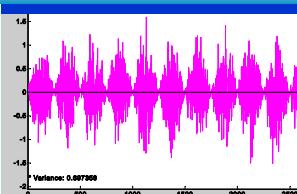
Zgomotul alb

$e$



proces stocastic total necorelat,  
impredictibil

Zgomotul colorat

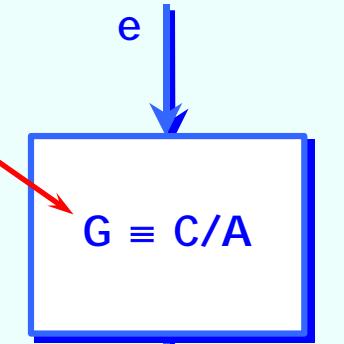


$v$

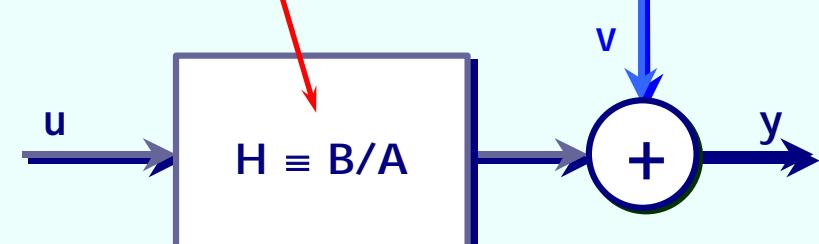
zgomot alb  
filtrat



Filtru de zgomot



Filtru de sistem



- intrarea nu se transmite instantaneu la ieșire
- zgomotul se transmite instantaneu la ieșire

Necunoscutele modelului

- coeficienții polinoamelor
- numărul coeficienților

- Modelele posibile ale aerotermei:

ARX[2,2]

ARX[2,3]

ARX[3,2]

ARX[3,3]

# 1 Privire de ansamblu

Exemplu

Identificarea unei aeroterme (continuare)



Desfășurarea experimentului de identificare (continuare)

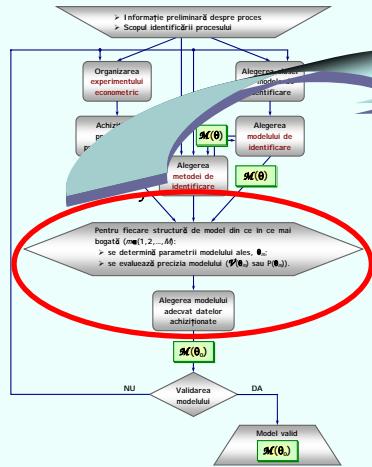
④ Alegerea metodei de identificare

ARX

MCMMMP sau MVI

mai bine adaptată modelului

⑤ Determinarea modelului adecvat



ARX[2,3]

$$A(q^{-1})y[n] = \underbrace{B(q^{-1})u[n]}_{\text{X}} + e[n] \quad \forall n \in \mathbb{Z}$$

$$\begin{aligned} A(q^{-1}) &= 1 + a_1q^{-1} + a_2q^{-2} \\ B(q^{-1}) &= q^{-10}(b_1 + b_2q^{-1} + b_3q^{-2}) \end{aligned}$$

$$nk = 10$$

- Comparind coeficienții polinomului  $B$  între ei, se constată că termenul de grad maxim **ar putea fi neglijat** în raport cu ceilalți termeni.

Modelul parsimonios trebuie determinat din nou.  
Nu este suficientă anularea coeficientului termenului neglijat în modelul adecvat mai puțin parsimonios.

ARX[2,2]

model adecvat  
parsimonios

⑥ Validarea modelului adecvat

⑦ Testul de validare eşuează.



Modelul perturbațiilor este probabil **inadecvat**.

# 1 Privire de ansamblu

Exemplu

Identificarea unei aeroterme (continuare)

Desfășurarea experimentului de identificare (continuare)

⑦ Reconsiderarea modelului matematic și a metodei de identificare

ARMAX[2,2,nc]

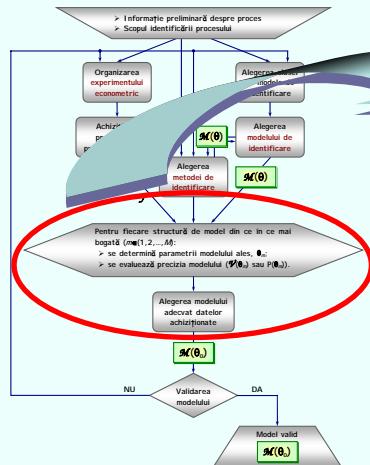
MMEP

$N_c = 10$

← indicele structural maxim al modelului de zgomot



⑧ Redeterminarea modelului adecvat



ARMAX[2,2,2]

$$A(q^{-1})y[n] = \underbrace{B(q^{-1})u[n]}_{\text{X}} + \underbrace{C(q^{-1})e[n]}_{\text{MA}} \quad \forall n \in \mathbb{Z}$$

$$\begin{cases} A(q^{-1}) = 1 + a_1q^{-1} + a_2q^{-2} \\ B(q^{-1}) = q^{-10}(b_1 + b_2q^{-1}) \\ C(q^{-1}) = 1 + c_1q^{-1} + c_2q^{-2} \end{cases}$$

- Comparînd coeficienții polinomului  $C$  între ei, se constată că termenul de grad maxim **ar putea fi neglijat** în raport cu ceilalți termeni.

⌚ Modelul parsimonios trebuie determinat din nou.

⑨ Validarea modelului adecvat

😊 Modelul este validat.

$\mathcal{M}(\theta_o)$

$$\begin{cases} A(q^{-1}) = 1 + a_1q^{-1} + a_2q^{-2} \\ B(q^{-1}) = q^{-10}(b_1 + b_2q^{-1}) \\ C(q^{-1}) = 1 + c_1q^{-1} \end{cases}$$

ARMAX[2,2,1]

model adecvat parsimonios