

فهرست جداول

جدول ۱-۴ : فرمانهای عامل بازیکن ۶۹
جدول ۲-۴ : کارآیی روش‌های مختلف دریافت توب ۹۳
جدول ۳-۴ : کارآیی روش‌های دریافت توب با مقادیر متفاوت اغتشاش ۹۴
جدول ۴-۴ : کارآیی روش‌های مختلف دریافت توب ۹۵
جدول ۱-۵ : کارآیی روش مستقیم در دریافت توب با مقادیر متفاوت اغتشاش ۱۰۹
جدول ۲-۵ : کارآیی روش مستقیم در دریافت توب با مقادیر متفاوت انحراف زاویه اولیه ۱۱۰
جدول ۳-۵ : کارآیی L_{ri} در فاصله ۰ الی ۹۰ ، برای ۱۰۰ تکرار ۱۱۱
جدول ۴-۵ : کارآیی L_{ri} با پاداش ۱/۰ در تکرارهای متفاوت ۱۱۲
جدول ۵-۵ : کارآیی $(L_{ri} 40,0,1)$ در دریافت توب با مقادیر متفاوت اغتشاش ۱۱۲
جدول ۶-۵ : کارآیی $(L_{ri} 40,0,1)$ در دریافت توب با مقادیر متفاوت انحراف زاویه اولیه ۱۱۳
جدول ۷-۵ : کارآیی L_{ri} در فاصله ۴۵- الی ۴۵ ، برای ۱۰۰ تکرار ۱۱۴
جدول ۸-۵ : کارآیی $(L_{ri} 40,0,1)$ در تکرارهای متفاوت ۱۱۴
جدول ۹-۵ : کارآیی $(L_{ri} 40,0,1)$ در دریافت توب با مقادیر متفاوت اغتشاش ۱۱۵
جدول ۱۰-۵ : کارآیی L_{ri} پاداش در دریافت توب با مقادیر متفاوت انحراف زاویه اولیه ۱۱۵
جدول ۱۱-۵ : کارآیی L_{rp} در دریافت توب با بازه چرخش ۰ الی ۹۰ ، برای ۱۰۰ تکرار ۱۱۷
جدول ۱۲-۵ : کارآیی L_{rp} با پارامتر (پاداش، جزا) = $(0/1, 0/2)$ در تکرارهای متفاوت ۱۱۷
جدول ۱۳-۵ : کارآیی L_{rp} در دریافت توب با مقادیر متفاوت اغتشاش ۱۱۸
جدول ۱۴-۵ : کارآیی L_{rp} در دریافت توب با مقادیر متفاوت انحراف زاویه اولیه ۱۱۸
جدول ۱۵-۵ : کارآیی L_{rp} در دریافت توب با بازه چرخش ۴۵- الی ۴۵ برای ۱۰۰ تکرار ۱۱۹
جدول ۱۶-۵ : کارآیی L_{rp} با پارامتر (پاداش، جزا) = $(0/2, 0/2)$ در تکرارهای متفاوت ۱۲۰
جدول ۱۷-۵ : کارآیی L_{rp} در دریافت توب با مقادیر متفاوت اغتشاش ۱۲۰
جدول ۱۸-۵ : کارآیی L_{rp} در دریافت توب با مقادیر متفاوت انحراف زاویه اولیه ۱۲۱
جدول ۱۹-۵ : کارآیی دریافت توب با روش‌های مختلف یادگیری و مقادیر متفاوت اغتشاش ۱۲۲
جدول ۱-۷ : مجموعه پاسخ محیط به عامل دریبل کننده ۱۴۷
جدول ۲-۷ : کارآیی دریبل با ترکیب آتماتونهای یادگیرنده متفاوت (۱۰۰ تکرار) ، مدافع ثابت .. ۱۵۰
جدول ۳-۷ : کارآیی دریبل با ترکیب آتماتونهای برتر ۱۵۱
جدول ۴-۷ : کارآیی عامل دریبل زن با ترکیب آتماتون برترا جدول ۳-۷ ، مدافع فعل ۱۵۲